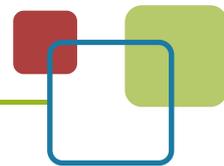


Realman RM65-B 六自由度超轻量仿人机械臂



Realman RM65-B 六自由度超轻量仿人机械臂

相关链接



产品简介

Realman RM65-B 六自由度超轻量仿人机械臂

RM65-B为睿尔曼公司自主研发生产的六自由度标准版机械臂，一体化结构的控制柜与机械臂总重量7.2KG，额定负载达到5KG，峰值负载可达9KG，工作半径达610mm。



机械臂(含控制器)重量:7.2kg

额定负载:5kg

工作半径:610mm

重复定位精度:±0.05mm

优势特点:

灵活部署

超小体积,机械臂最大直径11.5cm,机座安装尺寸11cm,仿人手臂尺寸,大大降低了安装空间要求,更方便灵活。

系统开放

开放的API函数库,支持C/C++/C#/Python编程语言,支持Windows/Linux/ROS机器人操作系统及多种通讯协议。

一体化模块化

一体化、模块化设计,拆装更便捷,维护成本低,效率更高。

安全灵敏

灵敏的拖拽编程,可完整复现拖动轨迹;可设定防护等级,碰撞达到力矩上限,机器臂及时停止,避免人或设备受到伤害。

虚拟现实产品供应商

3D/VR PRODUCTS ONLINE SUPERMARKET

产品全面 | 价格透明 | 服务及时

作为亚洲地区超大虚拟现实、增强现实、视觉仿真软件及硬件产品的首选网络经销商，我们的目标是将SouVR建设成产品全面、价格透明、服务及时的VR产品网上超市。

SouVR的核心团队有着超过十年的VR产品营销和推广经验，已在包括研发、教育、自动化、航空航天、军事、医疗、石油天然气、数字艺术、广播及安全等领域服务过上千客户。

SouVR坚持公开、公正、合理、透明和本土化的服务理念，不断的深入与虚拟现实原厂的合作关系，旨在为大中华区客户提供真实、有效、全面的虚拟现实产品和服务。截止到目前，SouVR共有20个大类，51个小类，共2000多个产品，几乎囊括了全球所有的3D/VR产品。在此基础上，SouVR联合欧美虚拟现实原厂举办的“3D/VR产品展示季”活动，让中国客户零距离体验到新鲜、刺激、逼真的虚拟现实产品及技术，并赢得欧美原厂、业内专家和广大客户的一致好评。与此同时，SouVR还推出了《虚拟现实产品大全》，其产品种类、型号、价格等各种数据的对比，一目了然，使客户能够快速、准确的选择所需要的产品。

我们的产品线



- | 立体显示器
- | 立体投影机
- | 立体拍摄
- | 数字头盔
- | 立体视频眼镜
- | 液晶快门立体眼镜
- | 手持式立体双目镜
- | 数据手套
- | 3D输入设备
- | 多点触控系统
- | 投影系统
- | 动作捕捉系统
- | 位置追踪器
- | 眼动仪
- | 力反馈设备
- | 3D扫描器
- | 3D打印机
- | 解决方案
- | 虚拟现实软件

联系我们

北京搜维尔科技有限公司

SouVR中国站：<http://www.souvr.com> / www.souvr.cn

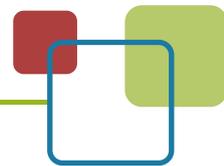
SouVR国际站：<http://en.souvr.com>

电话：010-50951355

手机：13811546370 / 13720091697 / 13720096040
13811548270 / 13811981522/18600440988
13810279720 / 13581546145

地址：北京市海淀区中关村软件园二期14号楼君正大厦
B1-103





集成控制器

无传统控制柜, 将控制器与机械臂完美融为一体。

超低频率

直流24V供电, 可适用于移动电源, 在满负载情况下最大功耗 $\leq 200W$, 综合功耗 $\leq 100W$, 可应用于多种场景。

无线便捷互联

智能终端可通过有线和无线连接控制机械臂, 任意切换, 方便快捷, 摆脱控制线缆束缚。

应用场景

机械臂适用于, 3C行业、展会展览、工业生产、康养等领域。

规格参数

规格	RM65-B 六自由度超轻量仿人机械臂
自由度	6
额定负载	5kg
本体重量	7.2kg
重复定位精度	$\pm 0.05mm$
工作半径	610mm
供电电压	DC24V
功耗	最大功耗200W, 综合功耗100W
防护等级	IP54 (机械臂本体)
材质	铝合金
控制器	集成
通讯方式	WIFI/网口/蓝牙/USB串口/RS485
控制方式	拖拽示教/示教器/API/JSON
关节运动范围	J1 $\pm 178^\circ$ 、J2 $\pm 130^\circ$ 、J3 $\pm 135^\circ$ 、J4 $\pm 178^\circ$ 、J5 $\pm 128^\circ$ 、J6 $\pm 360^\circ$
关节最大速度	J1-J2180 $^\circ/s$ 、J3-J6 225 $^\circ/s$